

## C Betriebssystemarchitekturen

### C.1 Entwicklung der Betriebssystemstrukturierung

- Monolithische Kerne
- Minimalkerne
- Objektbasierte Systeme & Sandboxing

AKBP I

Ausgewählte Kapitel der praktischen Betriebsprogrammierung  
© Jürgen Kleinöder, Universität Erlangen-Nürnberg, IMMD IV, 1998

C-BSArch.doc 1998-11-18 13.23

C.1

Reproduktion jeder Art oder Verwendung dieser Unterlagen, außer zu Lehrzwecken an der Universität Erlangen-Nürnberg, bedarf der Zustimmung des Autors.

## 2 Nachteile

### C.2 Monolithische Betriebssystemkerne

- Mechanismen strikt vorgegeben
  - ◆ individuelle Anpassung an Anwendungen nicht möglich
  - ◆ Erweiterung oder Reduzierung in modernen Systemen teilweise durch dynamisch ladbare/entfernbar Module (vor allem Treiber, Dateisysteme)
- Strukturierung meist schlecht
  - änderungsunfreundlich und fehleranfällig
- Kein Schutz gegenüber Kernkomponenten möglich (kritisch z. B. bei zugekauften Treibern!)
- Niedriges Abstraktionsniveau
  - Programmierung "direkt auf der nackten Hardware"

AKBP I

Ausgewählte Kapitel der praktischen Betriebsprogrammierung  
© Jürgen Kleinöder, Universität Erlangen-Nürnberg, IMMD IV, 1998

C-BSArch.doc 1998-11-18 13.23

C.3

Reproduktion jeder Art oder Verwendung dieser Unterlagen, außer zu Lehrzwecken an der Universität Erlangen-Nürnberg, bedarf der Zustimmung des Autors.

### C.2 Monolithische Betriebssystemkerne

- Alle Betriebssystemkomponenten zu einem Kern zusammengefaßt
- Ausführung generell im privilegierten Modus

#### 1 Vorteile

- + Effiziente Kommunikation zwischen den Komponenten des Kerns durch Prozeduraufrufe
- + Direkter Zugriff auf alle Datenstrukturen des Kerns jederzeit möglich
- + Privilegierte Befehle jederzeit aufrufbar

AKBP I

Ausgewählte Kapitel der praktischen Betriebsprogrammierung  
© Jürgen Kleinöder, Universität Erlangen-Nürnberg, IMMD IV, 1998

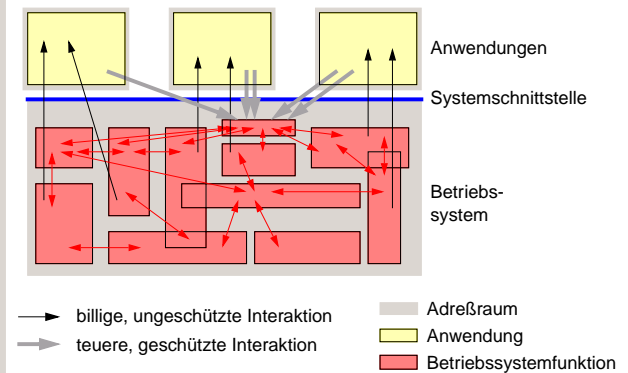
C-BSArch.doc 1998-11-18 13.23

C.2

Reproduktion jeder Art oder Verwendung dieser Unterlagen, außer zu Lehrzwecken an der Universität Erlangen-Nürnberg, bedarf der Zustimmung des Autors.

## 3 Struktur

### C.2 Monolithische Betriebssystemkerne



AKBP I

Ausgewählte Kapitel der praktischen Betriebsprogrammierung  
© Jürgen Kleinöder, Universität Erlangen-Nürnberg, IMMD IV, 1998

C-BSArch.doc 1998-11-18 13.23

C.4

Reproduktion jeder Art oder Verwendung dieser Unterlagen, außer zu Lehrzwecken an der Universität Erlangen-Nürnberg, bedarf der Zustimmung des Autors.

### C.3 Minimalkerne

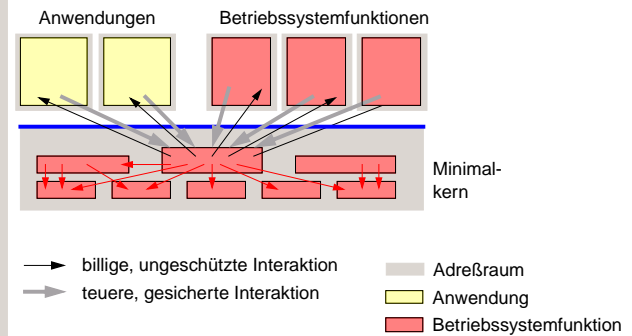
- Auslagerung von Betriebssystemkomponenten
  - Platzierung der Komponenten in eigenen Adreßräumen
  - Ausführung im Benutzermodus
- Reduktion des Kerns auf Basisfunktionalität und die Mechanismen, für die privilegierter Modus notwendig ist

#### 1 Vorteile

- + Bessere Modularisierung
- + Ausgelagerte Teile leichter individuell zu gestalten
  - zusätzlich angepaßte Module erzeugbar
  - nicht benötigte Module können einfach weggelassen werden
- + Ausgelagerte Teile werden nicht privilegiert ausgeführt → + Sicherheit

### 3 Struktur

#### C.3 Minimalkerne



#### 2 Nachteile

#### C.3 Minimalkerne

- Kommunikation zwischen Modulen teuer (RPC, 20- bis 70-facher Aufwand eines Prozeduraufrufs)
  - Module werden aus Effizienzgründen möglichst groß gehalten
  - innerhalb der Module Strukturierung beliebig
  - aus Effizienzgründen verbleiben Komponenten im Minimal-kern, die nicht dorthin gehören

#### C.4 Objektbasierte Systeme

- Fortführung des Wegs 'monolithischer Kern → Minimal-kern'
- Weitere Modularisierung nur möglich, wenn Inter-Modul-Kommunikationskosten reduziert werden
  - Adreßraumkapselung muß aufgegeben werden
  - Verlust an Sicherheit
  - Sicherheit muß anders gewährleistet werden
- ↳ Sicherung von Modulgrenzen
  - ◆ auf Sprachebene
  - ◆ beim Laden von Software
  - ◆ durch spezielle Laufzeit-Überprüfung

## 1 Sandboxing

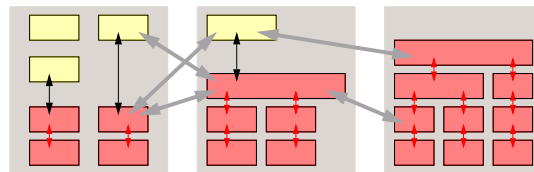
- = Garantieren von Modulgrenzen auf Softwareebene
- Sprachunterstützung
  - objektorientierte bzw. objektbasierte Programmierung
- Kontrolle beim Laden von Software
  - ◆ Byte-Code-Verifier (z. B. bei Java Byte Code)
  - ◆ Einfügen von prüfendem Code (bei Maschinencode)
- "Betriebssystem-artige" Komponenten prüfen zusätzlich, ob Anforderungen eines Moduls zulässig sind
- Wenn Sicherheit auf Sprachebene oder beim Laden garantiert wird, kann auf Adreßraumgrenzen verzichtet werden, sonst nicht!
  - gleiche Modul-Interaktion adreßraum-lokal und adreßraum-übergreifend wünschenswert
  - ◆ nicht-vertrauenswürdige Module werden mit MMU-Hilfe gekapselt

## C.5 Betriebssysteme für Embedded Systems

- Grundsätzlicher Unterschied zu "general-purpose"-Systemen
  - ◆ Anforderungen sind vor Systemstart bekannt
  - ◆ auszuführende Applikationen sind bekannt
  - ◆ keine oder nur wenig Dynamik im laufenden System
  - ◆ kein Schutz gegen "böswillige" Programme notwendig
    - keine Adreßraumgrenzen
- Realisierung
  - ◆ meist Bibliothek mit Betriebssystemfunktionen
    - Betriebssystemfunktionen werden statisch mit Anwendung gebunden
    - Betriebssystemfunktionen als "dynamic link library"
- Beispiele
  - ◆ Windows CE (breites Anwendungsspektrum)
  - ◆ OSEK-Architektur (Zielanwendung: KFZ-Elektronik)

## 2 Vorteile

- + Strukturierungsmöglichkeiten von Systemen mit ausgelagerten Komponenten mit Effizienz eines monolithischen Kerns kombinierbar
- + Individuelle Anpaßbarkeit wie bei einem Minimal kern möglich
  - durch feinere Granularität der Module jedoch weit flexibler



- billige, durch Objektkapselung geschützte Interaktion
- teuere, durch Adreßraumgrenze geschützte Interaktion
- Adreßraum
- Anwendungsobjekte
- Betriebssystemobjekte

## C.6 Anforderungen an zukünftige Betriebssysteme

- Betriebssysteme müssen an die Anforderungen von Anwendungen anpaßbar sein
  - Effizienz
  - Schutzanforderungen
  - Zugriffs- oder Cache-Strategien
  - Anwendungen dürfen nicht gezwungen sein, Betriebssystemmechanismen zu umgehen
- Höheres Abstraktionsniveau bei der Programmierung von Betriebssystemkomponenten
  - Anpassung, Erweiterung und Wartung von Betriebssystemen einfacher
- Betriebssysteme für verteilte Systeme, Mehrprozessorsysteme, Parallelrechner