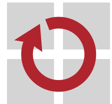
Übungen zu Systemprogrammierung 2

Ü 7 – Ringpuffer

Sommersemester 2018

Christian Eichler, Jürgen Kleinöder

Lehrstuhl für Informatik 4
Friedrich-Alexander-Universität Erlangen-Nürnberg



Agenda

7.1 Synchronisation des Ringpuffers

7.2 ABA-Problem bei der Verwendung von CAS

7.3 Vorteile nicht-blockierender Synchronisation

Agenda

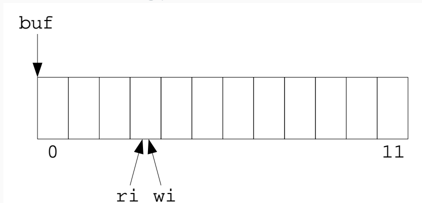
7.1 Synchronisation des Ringpuffers

7.2 ABA-Problem bei der Verwendung von CAS

7.3 Vorteile nicht-blockierender Synchronisation

Unter-/Überlaufsituationen

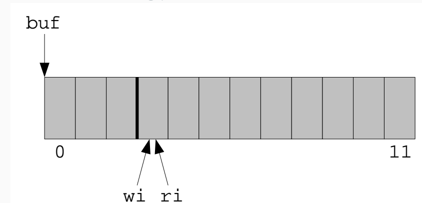
Leerer Ringpuffer:



Weiteres Lesen würde noch nicht gefüllten Slot liefern

→ Unterlauf!

Voller Ringpuffer:



Weiteres Schreiben würde vollen Slot überschreiben

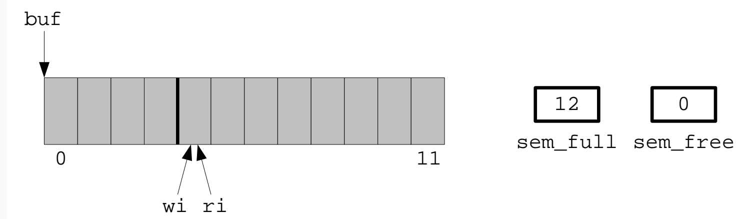
→ Überlauf!

☞ Synchronisation mit Hilfe zweier Semaphore

Wettlauf der Leser

- Auslesen des Slots und Inkrementieren des Leseindex `ri` geschieht nicht atomar
  - Mehrere Threads könnten nebenläufig den selben Slot auslesen
- Es existiert keine Abhängigkeit der Leser untereinander
  → Nicht-blockierende Synchronisation möglich
- Synchronisation mittels *Compare and Swap* (CAS)

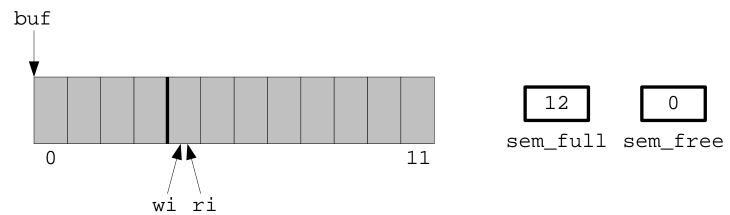
Wettlauf der Leser



- Erhöhen des Leseindex mittels CAS – vollständig korrekt?

```
int get(void) {
  int fd, pos, npos;
  P(sem_full);
  do { // Wiederhole...
    pos = ri;               // Lokale Kopie des Werts ziehen
    npos = (pos + 1) % 12; // Folgewert lokal berechnen
  } while(!cas(&ri, pos, npos)); // ... bis CAS erfolgreich
  fd = buf[pos];
  V(sem_free);
}
```

Wettlauf der Leser



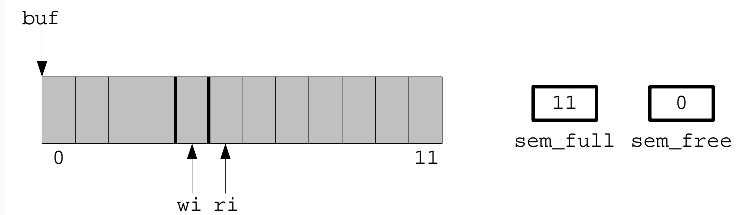
- Überlaufsituation: Schreiber blockiert, weil keine Slots frei

```
int get(void) {
  int fd, pos, npos;
  P(sem_full);
  do {
    pos = ri;
    npos = (pos + 1) % 12;
  } while(!cas(&ri, pos, npos));
  fd = buf[pos];
  V(sem_free);
  return fd;
}
```

W

```
void add(int val) {
  P(sem_free);
  buf[wi] = val;
  wi = (wi + 1) % 12;
  V(sem_full);
}
```


Wettlauf der Leser



- R1 sichert sich Leseindex 4, wird nach erfolgreichem CAS verdrängt

R1

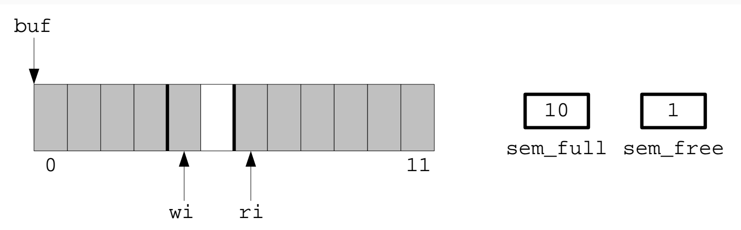
```
int get(void) {
  int fd, pos, npos;
  P(sem_full);
  do {
    pos = ri;
    npos = (pos + 1) % 12;
  } while(!cas(&ri, pos, npos));
  fd = buf[pos];
  V(sem_free);
  return fd;
}
```

pos: 4

W

```
void add(int val) {
  P(sem_free);
  buf[wi] = val;
  wi = (wi + 1) % 12;
  V(sem_full);
}
```

Wettlauf der Leser



- R2 durchläuft `get( )` komplett, entnimmt Datum in Slot 5

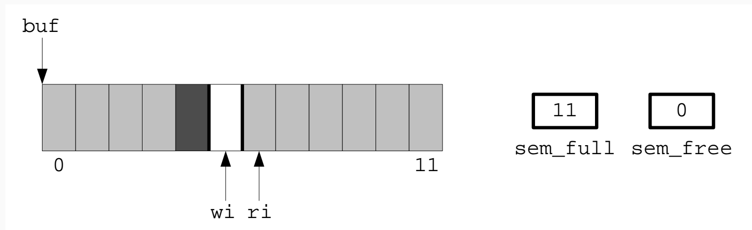
```
int get(void) {
  int fd, pos, npos;
  P(sem_full);
  do {
    pos = ri;
    npos = (pos + 1) % 12;
  } while(!cas(&ri, pos, npos));
  fd = buf[pos];
  V(sem_free);
  return fd;
}
```

R1 pos: 4
R2 pos: 5

```
void add(int val) {
  P(sem_free);
  buf[wi] = val;
  wi = (wi + 1) % 12;
  V(sem_full);
}
```

W

Wettlauf der Leser



- W wird deblockiert, komplettiert `add( )` und überschreibt Slot 4

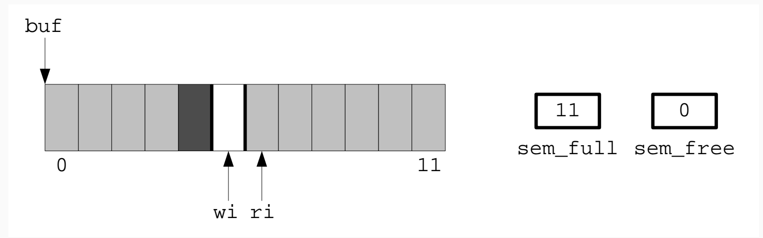
```
int get(void) {
  int fd, pos, npos;
  P(sem_full);
  do {
    pos = ri;
    npos = (pos + 1) % 12;
  } while(!cas(&ri, pos, npos));
  fd = buf[pos];
  V(sem_free);
  return fd;
}
```

R1 pos: 4
R2 pos: 5

```
void add(int val) {
  P(sem_free);
  buf[wi] = val;
  wi = (wi + 1) % 12;
  V(sem_full);
}
```

W

Wettlauf der Leser



- Ursache: FIFO-Entnahmeeigenschaft des Puffers nicht sichergestellt

```
int get(void) {
  int fd, pos, npos;
  P(sem_full);
  do {
    pos = ri;
    npos = (pos + 1) % 12;
  } while(!cas(&ri, pos, npos));
  fd = buf[pos];
  V(sem_free);
  return fd;
}
```

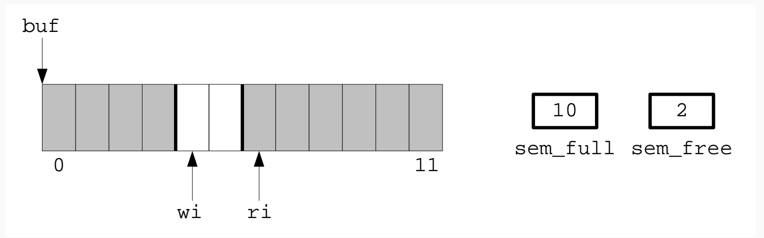
R1 — pos: 4

R2 — pos: 5

```
void add(int val) {
  P(sem_free);
  buf[wi] = val;
  wi = (wi + 1) % 12;
  V(sem_full);
}
```

W

Wettlauf der Leser



- Lösung: Entnahme des Datums **innerhalb** der CAS-Schleife

```
int get(void) {
  int fd, pos, npos;
  P(sem_full);
  do {
    pos = ri;
    npos = (pos + 1) % 12;
    fd = buf[pos]; // Datum bereits vorsorglich entnehmen
  } while(!cas(&ri, pos, npos));
  V(sem_free);
  return fd;
}
```

Brauchen wir das `volatile`-Schlüsselwort?

Schreibindex

- Szenario: nur ein Produzenten-Thread
  - Kein nebenläufiger Zugriff auf den Schreibindex
  - `volatile` nicht erforderlich

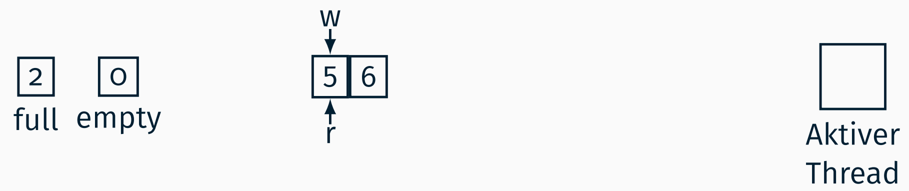
Leseindex

- Szenario: mehrere Konsumenten-Threads möglich
  - Nebenläufiger Zugriff auf den Leseindex möglich
  - GCC-Doku: *[*`__sync_bool_compare_and_swap()` *is] considered a full barrier. That is, no memory operand will be moved across the operation, either forward or backward. Further, instructions will be issued as necessary to prevent the processor from speculating loads across the operation and from queuing stores after the operation.*
  - `volatile` also nicht falsch, aber nicht zwangsläufig erforderlich

Agenda

7.1 Synchronisation des Ringpuffers
7.2 ABA-Problem bei der Verwendung von CAS
7.3 Vorteile nicht-blockierender Synchronisation

ABA-Problem bei der Verwendung von CAS



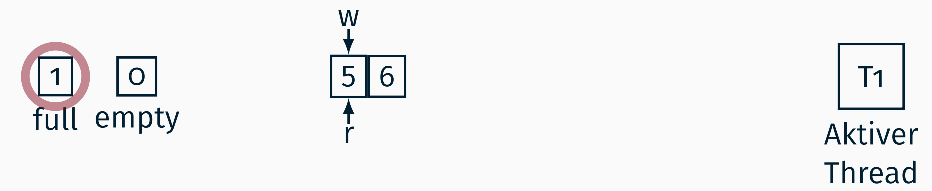
T1

T2

```
bbGet();
```

```
bbGet();
bbPut(7);
bbGet();
```


ABA-Problem bei der Verwendung von CAS



T1

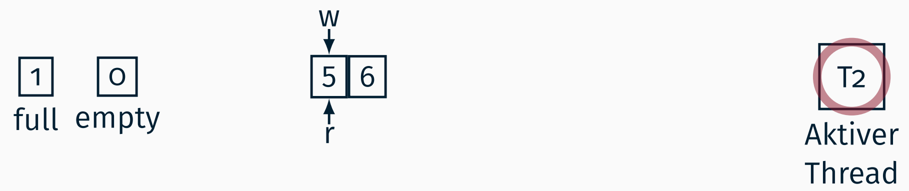
T2

```
bbGet();
```

```
bbGet() {
  ...
  int retVal = 0;
  P(full);
  do {
    ...
    retVal = 5;
  } while(!cas(&r, 0, 1));
  ...
  V(empty);
}
```

```
bbGet();
bbPut(7);
bbGet();
```

ABA-Problem bei der Verwendung von CAS



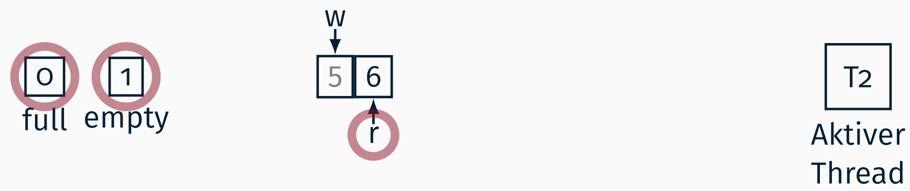
T1

```
bbGet();        bbGet() {
                  ...
                  int retVal = 0;
                  P(full);
                  do {
                    ...
                    retVal = 5;
                  } while(!cas(&r, 0, 1));
                  ...
                  V(empty);
                }
```

T2

```
bbGet();
bbPut(7);
bbGet();
```


ABA-Problem bei der Verwendung von CAS



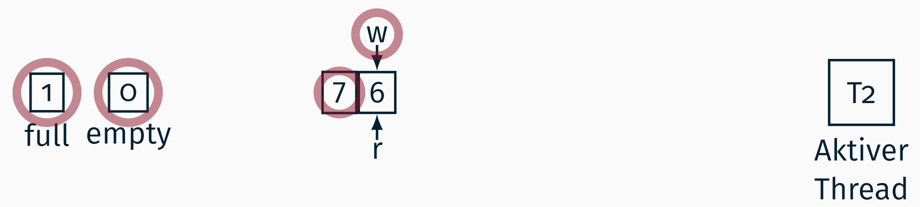
T1

```
bbGet();        bbGet() {
                  ...
                  int retVal = 0;
                  P(full);
                  do {
                    ...
                    retVal = 5;
                  } while(!cas(&r, 0, 1));
                  ...
                  V(empty);
                }
```

T2

```
/* 5 */ bbGet();
        bbPut(7);
        bbGet();
```

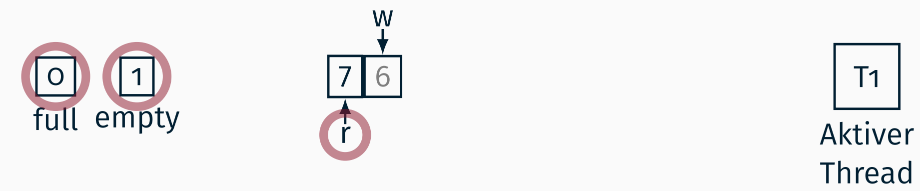
ABA-Problem bei der Verwendung von CAS



T1 T2

```
bbGet();        bbGet() {                          /* 5 */ bbGet();
                  ...                                      bbPut(7);
                  int retVal = 0;                     →    bbGet();
                  P(full);
                  do {
                    ...
                    retVal = 5;
                  } while(!cas(&r, 0, 1));
                  ...
                  V(empty);
                }
```

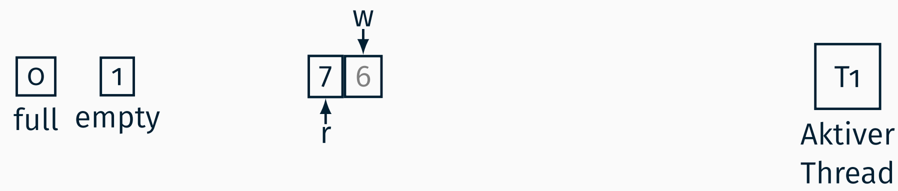

ABA-Problem bei der Verwendung von CAS



T1 T2

```
bbGet();        bbGet() {                          /* 5 */ bbGet();
                  ...                                      bbPut(7);
                  int retVal = 0;                  /* 6 */ bbGet();
                  P(full);                            →
                  do {
                    ...
                    retVal = 5;
                  } while(!cas(&r, 0, 1));
                  ...
                  V(empty);
                }
```

ABA-Problem bei der Verwendung von CAS




```
bbGet();        bbGet() {                         /* 5 */ bbGet();
                  ...                                     bbPut(7);
                  int retVal = 0;                 /* 6 */ bbGet();
                  P(full);
                  do {
                    ...
                    retVal = 5;
                  } while(!cas(&r, 0, 1));
                  ...
                  V(empty);
                }
```


ABA-Problem bei der Verwendung von CAS

- `bbGet()` liefert 5 statt 7 zurück
  - CAS schlägt nicht fehl, weil `r` nach dem Wiedereinlasten des Threads den selben Wert hat wie vor dessen Verdrängung
  - Zwischenzeitliche Wertänderung von `r` wird nicht erkannt
- Grundsätzliches Problem von inhaltsbasierten Elementaroperationen wie CAS
- Erhöhte Auftrittswahrscheinlichkeit, je kleiner der Puffer und je höher die Systemlast
- Gegenmaßnahmen siehe Vorlesung C | X-4 S. 24ff.

ABA-Problem in den Griff bekommen

- Einführen eines Generationszählers, der bei jeder erfolgreichen Operation inkrementiert wird
- ABA-Situation: Leseindex hat nach Umlaufen des Ringpuffers wieder den alten Wert – aber Generationszähler hat anderen Wert
  $\rightarrow$ CAS schlägt fehl
- **Möglichkeit 1:** separate Zählvariable
  - Erfordert *Double-Word-CAS*
- **Möglichkeit 2:** eingebetteter Generationszähler
  - Nutzung der oberen Bits des Leseindex
- Keine hundertprozentige Sicherheit möglich:
  - Generationszähler hat begrenzten Wertebereich und kann überlaufen
  - Je nach Größe des Zählers und konkretem Szenario (hoffentlich) ausreichend unwahrscheinlich

Agenda

7.1 Synchronisation des Ringpuffers
7.2 ABA-Problem bei der Verwendung von CAS
7.3 Vorteile nicht-blockierender Synchronisation

Vorteile nicht-blockierender Synchronisation

- Vorteile gegenüber sperrenden oder blockierenden Verfahren (Auswahl):
  - Rein auf Anwendungsebene, keine teuren Systemaufrufe
  - Geringere Mehrkosten als bei Locking, wenn die CAS-Operation auf Anhieb funktioniert
  - Konkurrierende Fäden werden vom Scheduler nach dessen Kriterien eingeplant
  - Durch Locks wird eine Abhängigkeit vom Halter des Locks geschaffen:
    - Halter des Locks wird möglicherweise im kritischen Abschnitt verdrängt
    - Der „Zweite“, „Dritte“ usw. werden durch den „Ersten“ verzögert
- In unserem konkreten Anwendungsbeispiel kommen diese Vorteile nicht wirklich zum Tragen
  - Übungsbeispiel zum Begreifen des Konzepts